

MEKANİZMA TEKNİĞİ

1	Ders Adı:	MEKANİZMA TEKNİĞİ
2	Ders Kodu:	TEK3072
3	Ders Türü:	Zorunlu
4	Ders Seviyesi	Lisans
5	Dersin Verildiği Yıl:	3
6	Dersin Verildiği Yarıyıl	6
7	Dersin AKTS Kredisi:	3.00
8	Teorik Ders Saati (saat/Hafta)	2.00
9	Uygulama Ders Saati(saat/Hafta)	1.00
10	Laboratuvar Ders Saati (saat/hafta) :	0
11	Dersin Önkoşulu:	Yok
12	Dersin Dili:	Türkçe
13	Dersin Veriliş Şekli:	Yüz yüze
14	Dersin Koordinatörü:	Prof. Dr. RECEP EREN
15	Dersi Veren Diğer Öğretim Elemanları:	
16	Koordinatör İletişim Bilgileri:	
17	Dersin WEB adresi:	
18	Dersin Amacı:	1-Mekanizma tipleri ve farklı tipte mekanizmaların çalışma prensipleri ile ilgili temel bilgileri vermek 2-Kinematik analiz yöntemlerini farklı türde mekanizmalara uygulama konusunda öğrencileri eğitmek 3-Kinematik tasarım yöntemlerini kam ve kol mekanizmalarına uygulama konusunda öğrencileri eğitmek 4-Tekstil makineleri mekanizmalarına kinematik analiz ve tasarım yöntemlerini uygulama konusunda öğrencileri eğitmek
19	Dersin Mesleki Gelişime Katkısı:	
20	Dersin Öğrenme Kazanımları:	
	1	Değişik türde mekanizmaların çalışmasını anlayabilme ve analizini kavrayabilme
	2	Grafik ve analitik yöntemleri kullanarak mekanizmaların analizini yapabilme
	3	Analitik yöntemleri kullanarak mekanizmaların kinematik tasarımını yapabilme
	4	Kinematik analiz ve tasarım yöntemlerini tekstil makinelerine uygulayabilme
	5	
	6	
	7	
	8	
	9	
	10	
21	Dersin İçeriği:	
Hafta	DERS İÇERİKLERİ	
	Teorik	Uygulama

1	Mekanizmanın tanımı ve mekanizmalarla ilgili temel kavramlar.	Model mekanizma gösterimi
2	Dışlı ve sürtünmeli mekanizmaların kinematiği.	Mekanizma simülasyon gösterimi
3	Kademeli ve kademesiz hız ayar mekanizmalarının kinematiği.	Mekanizma simülasyon gösterimi
4	Kam mekanizmalarının kinematik analizi ve tasarımı.	Model mekanizma gösterimi
5	Kam mekanizmalarının kinematik analizi ve tasarımı.	Örnek çözümü
6	Kam mekanizmalarının kinematik analizi ve tasarımı.	Örnek çözümü
7	Planet mekanizmalarının kinematik analizi.	Örnek çözümü
8	Kol mekanizmalarının kinematik analizi.	Model mekanizma gösterimi
9	Kol mekanizmalarının kinematik analizi.	Kol mekanizması simülasyon gösterimi
10	Kol mekanizmalarının kinematik analizi.(Yıl içi sınavı.)	Kol mekanizması simülasyon gösterimi
11	Kol mekanizmalarının kinematik analizi.	Örnek çözümü
12	Kol mekanizmalarının kinematik analizi.	Örnek çözümü
13	Kol mekanizmalarının analitik yöntemle kinematik analizi.	Örnek çözümü
14	Üç çubuk ve krank biyel mekanizmalarının kinematik tasarımı.	Örnek çözümü
22	Ders Kitabı, Referanslar ve/veya Diğer Kaynaklar:	1.E. SÖYLEMEZ, Mekanizma Tekniği, Dağıtım: Gül Basımevi, Kızılay, ANKARA, Temmuz 2000. 2.M. KÖSEOĞLU, Y. YILMAZ, Mekanizma Tekniği, İTÜ Basımevi, Gümüşsuyu- İSTANBUL, 1987 3.J.E.Shigley, J.J. Uicker, Theory of Machines and Mechanisms, Mc Graw Hill, New York, 1980.
23	Değerlendirme	
YARIYIL İÇİ ÇALIŞMALARI		SAYISI
Ara Sınav		35.00
Kısa Sınav		0.00
Ödev		15.00
Yıl Sonu Sınavı		50.00
Toplam		100.00
Yıl içi çalışmalarının Başarıya Oranı		50.00
Finalin Başarıya Oranı		50.00
Toplam		100.00
Kullanılan Ölçme ve Değerlendirme Yaklaşımları		
24	AKTS / İŞ YÜKÜ TABLOSU	

ETKİNLİK	SAYISI	Süresi (Saat)	Toplam İş Yüğü (Saat)
Teorik Dersler	14	2.00	28.00
Uygulamalı Dersler	14	1.00	14.00
Sınıf Dışı Ders Çalışma Süresi (Ön çalışma, pekiştirme)	14	2.00	28.00
Ödevler	1	15.00	15.00
Projeler	0	0.00	0.00
Arazi Çalışmaları	0	0.00	0.00
Arasınaylar	1	15.00	15.00
Diğer	0	0.00	0.00
Yarıyıl Sonu Sınavı	1	20.00	20.00
Toplam İş Yüğü			120.00
Toplam İş Yüğü / 30 saat			4.00
Dersin AKTS Kredisi			3.00

25	PROGRAM YETERLİLİKLERİ İLE DERS ÖĞRETİM KAZANIMLARI İLİŞKİSİ TABLOSU															
	PY1	PY2	PY3	PY4	PY5	PY6	PY7	PY8	PY9	PY10	PY11	PY12	PY13	PY14	PY15	PY16
ÖK1	3	3	4	4	2	0	2	0	0	2	0	0	0	0	0	5
ÖK2	5	5	5	5	3	0	3	0	0	2	0	0	0	0	0	5
ÖK3	5	5	5	5	3	0	3	0	0	2	0	0	0	0	0	5
ÖK4	5	5	5	5	3	0	3	0	0	2	0	0	0	0	0	5
ÖK: Öğrenme kazanımlar PY: Program yeterlilikleri																
Katkı Düzeyi:	1 çok düşük			2 Düşük			3 Orta			4 Yüksek			5 Çok Yüksek			